

## หน่วยที่ 6

### การวางแผนเส้นตรงด้วยกล้องวัดมุม

#### หัวข้อเรื่อง

- 6.1 การวางแผนทางเส้นตรง
- 6.2 การแก้อุปสรรคการวางแผนทาง  
ใบงานที่ 10 การวางแผนทางเส้นตรงด้วยการส่องสองหน้า  
ใบงานที่ 11 การแก้อุปสรรคการวางแผนทาง

#### สาระสำคัญ

1. การวางแผนเส้นตรงด้วยกล้องวัดมุม ส่วนใหญ่จะใช้ในการสำรวจเพื่อออกแบบ เช่น ศูนย์กลางการก่อสร้าง ถนน คลอง ทางรถไฟ แนวท่อ สายส่งศักดิ์สูง ฯลฯ จะเป็นแนวเส้นตรงที่ยาวๆ จึงต้องมีการต่อเส้นตรง จากเส้นตรงที่กำหนดให้ สามารถต่อเส้นตรงดังกล่าวให้มีความยาวตามที่ต้องการได้
2. การวางแผนเส้นตรง เมื่อเจออุปสรรคหรือสิ่งกีดขวางแนวทางเส้นตรงผ่าน ในเบื้องต้นจำเป็นต้องทราบระยะทางเส้นตรงก่อน เพื่อนำมาออกแบบ จึงต้องมีการแก้อุปสรรคการวางแผนทาง เพื่อหาระยะทางนั้น
3. แนวทางเส้นตรงเมื่อเจออุปสรรคที่ไม่สามารถจะตรงไปข้างหน้าได้ หรือต้องการที่จะเปลี่ยนทิศทาง เพื่อให้ผ่านจุดหมายที่ต้องการ แนวทางที่เบนออกจากแนวเดิม เรียกว่า มุมเหหรือมุมเบี่ยงเบน จำเป็นจะต้องรังวัดมุมเหหรือมุมเบี่ยงเบนนั้นเพื่อนำมาออกแบบทางโค้งต่อไป

#### จุดประสงค์การเรียนรู้ (สมรรถนะการเรียนรู้)

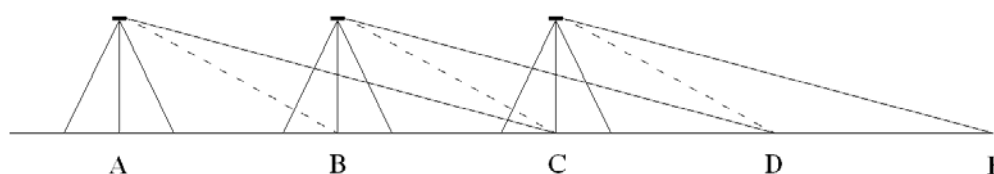
1. อธิบายวิธีการวางแผนเส้นตรงด้วยกล้องวัดมุมได้
2. สามารถวางแผนเส้นตรงด้วยวิธีส่องหน้าได้
3. สามารถวางแผนเส้นตรงด้วยวิธีส่องหลังได้
4. สามารถวางแผนเส้นตรงด้วยวิธีส่องสองหน้าได้
5. สามารถแก้อุปสรรคการวางแผนด้วยวิธีออกฉาก (Offsets) ได้
6. สามารถแก้อุปสรรคการวางแผนด้วยวิธีทำมุมเบี่ยงเบนได้

## 6.1 การวางแนวทางเส้นตรง

การวางแนวเส้นตรงด้วยกล้องวัดมุม หมายถึง การวางแนวศูนย์กลางการก่อสร้าง ถนน คลอง ทางรถไฟ แนวท่อ สายส่งศักดิ์สูง ฯลฯ โดยใช้กล้องวัดมุมเป็นเครื่องมือ ส่วนใหญ่มักจะเป็นแนวเส้นตรงที่ยาว ๆ จึงต้องมีการต่อเส้นตรง จากเส้นตรงที่กำหนดให้ โดยสามารถต่อเส้นตรงดังกล่าวให้มีความยาวตามที่ต้องการได้ 2 วิธีดังนี้

### 6.1.1 วิธีส่องหน้าเดียว (Single Centering) ทำได้ 2 แบบ คือ

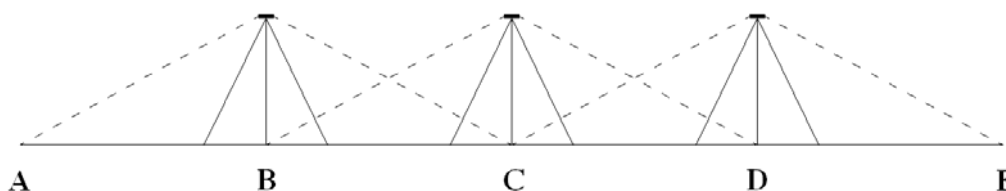
#### 6.1.1.1 วิธีส่องหน้า



รูปที่ 6.1 แสดงการต่อเส้นตรงด้วยวิธีส่องหน้า

จากรูป สมมติว่า AB คือเส้นตรงที่กำหนดให้ ต้องการต่อเส้นตรงดังกล่าวออกไปถึงจุด E ทำได้โดย นำกล้องที่ตั้งที่จุด A ส่องไปที่จุด B ปิดดวงบังค้ำทางราบไว้ กระจกกล้องขึ้นให้มองเลขจุด B ไป สมมติว่ายังคงเห็นได้ชัดเจนที่สุด C กำหนดจุด C ตามเส้นแนวเล็ง ย้ายกล้องมาตั้งที่จุด B ส่องไปยังจุด C แล้วกระจกกล้องขึ้นขณะที่กล้องยังอยู่ในแนว BC สมมติว่าเห็นได้ชัดถึงจุด D กำหนดจุด D ขึ้น แล้วย้ายกล้องเดินหน้าไปเรื่อย ๆ จนกระทั่งสามารถได้ระยะทางตามต้องการ

**6.1.1.2 วิธีส่องหลัง** วิธีนี้สามารถต่อเส้นตรงได้ยาวขึ้นกว่าวิธีส่องหน้า ในการตั้งกล้องแต่ละครั้งซึ่งทำได้ดังนี้

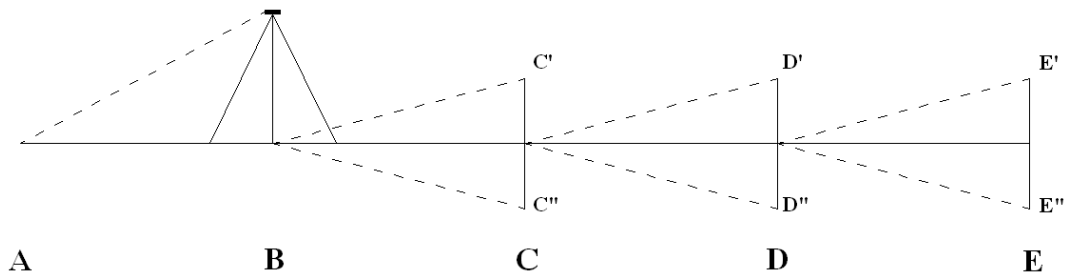


รูปที่ 6.2 แสดงการต่อเส้นตรงด้วยวิธีส่องหลัง

<sup>1</sup> ผศ.ดิลก ศรีนาวัน. การสำรวจพื้นฐาน. 2537 หน้า 150.

จากรูป สมมติว่า AB เป็นเส้นตรงที่ต้องการต่อแนวยาวออกไป นำกล้องวัดมุมตั้งที่จุด B ส่องไปที่จุด A ปิดควงบังค้ำทางราบและเปิดควงบังค้ำทางตั้ง (ตัวกล้องกระดกขึ้นลงในแนวตั้งได้) กระดกกล้องกลับ ส่องไปที่จุด C หากกล้องสมบูรณ์ แขนดิ่งจะได้ตั้งและแกนราบตั้งฉากกับแกนดิ่ง แนวเล็งก็จะตรงกับ AB พอดี แต่หากแกนกล้องหมุนแล้วไม่อยู่ในระนาบเส้นแนวเล็งก็ผิดไปจากแนว AB กำหนดจุดไว้ แล้วย้ายกล้องมาตั้งที่จุด C ส่องกลับไป B กระดกกล้องกลับส่องไปที่จุด D แล้วย้ายกล้องไปข้างหน้าอีก (ที่จุด D) ทำในลักษณะเดิมจนกว่าจะได้ระยะตามต้องการ

### 6.1.2 วิธีส่องสองหน้า (Double Centering)



รูปที่ 6.3 แสดงการต่อเส้นตรงด้วยวิธีส่องสองหน้า

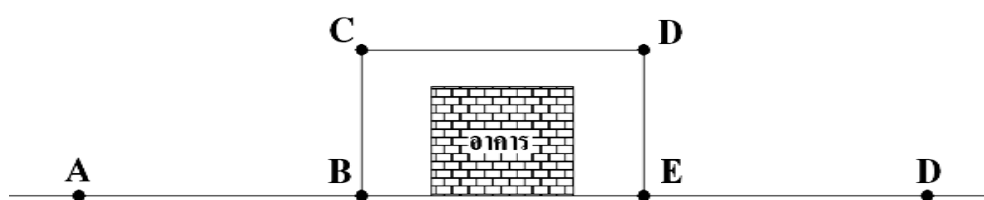
จากรูปให้ AB เป็นเส้นตรงที่มีอยู่เดิม ต้องการต่อไปถึงจุด E ตั้งกล้องที่จุด B ส่องไปที่จุด A ด้วยกล้องหน้าซ้าย กระดกกล้องกลับ ทำเหมือนวิธีที่ 2 สมมติว่าได้ C' แล้วหมุนกลับตามแนวนอน (รอบแกนดิ่ง) มาส่องที่จุด A อีกครั้งด้วยกล้องหน้าขวา กระดกกล้องกลับ ไปส่องที่จุด C สมมติได้ C'' กำหนดจุด C โดยให้ระยะ  $CC' = CC''$  หากทำการรังวัดด้วยความระมัดระวัง ค่าความคลาดเคลื่อนที่เกิดจากการส่องกล้องหน้าซ้ายและหน้าขวา ย่อมมีขนาดเท่ากันที่ระยะทางเท่ากัน แต่จะเป็นไปคนละข้าง ดังนั้น หากแบ่งครึ่ง  $C'C''$  ก็จะได้จุด C ซึ่งจะทำให้ BC เป็นเส้นตรงเดียวกันกับ AB ย้ายกล้องมาตั้งที่จุด C ทำในลักษณะเดิม จะได้จุด D และจุด E ตามลำดับ ความคลาดเคลื่อนที่ย่อมให้โดยทั่วไปของระยะ  $C'C''$  และ  $D'D''$  ... ในระยะ 400 ม. ห่างกันได้ไม่เกิน 3 ซม. ถ้าห่างกันเกินกว่านี้ ให้ตรวจสอบการทำใหม่หรือทำการปรับแก้กล้องใหม่

วิธีนี้มักจะใช้เมื่อต้องการความละเอียดสูง เพราะต้องใช้เวลาในการวัดมุมและกำหนดจุดมากกว่าวิธีแรก

## 6.2 การแก้อุปสรรคการวางแนวเส้นตรง

การต่อเส้นตรงที่ผ่านสิ่งกีดขวางในบางโอกาส อาจจะต้องผ่านสิ่งกีดขวางซึ่งที่ก่อสร้างส่งผ่านได้ แต่วัดระยะผ่านไม่ได้ หรือไม่สามารถผ่านได้ทั้งสองอย่าง เช่น แม่น้ำ บึง หรือ อาคาร เป็นต้น แต่การต่อเส้นตรงก็สามารถทำได้ด้วยวิธีใดวิธีหนึ่ง ดังนี้

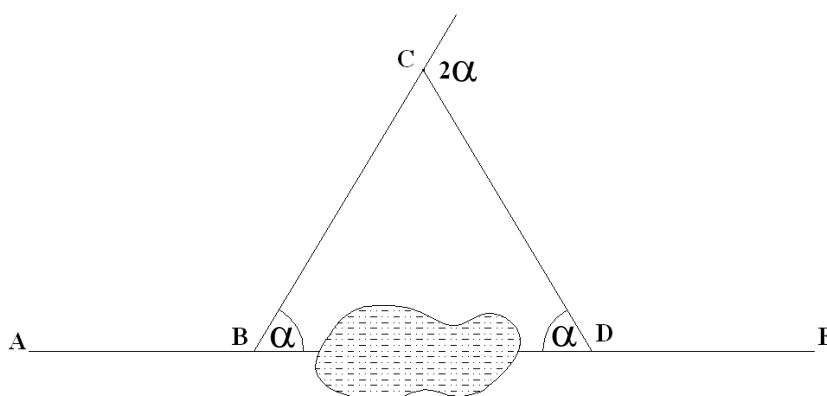
### 6.2.1 วิธีออกฉาก (Offsets) ซึ่งทำได้ดังนี้



รูปที่ 6.4 แสดงการต่อเส้นตรงด้วยวิธีออกฉาก

จากรูป สมมติว่าต้องการต่อเส้นตรง AB ออกไปถึง F แต่มีอาคารขวางอยู่ นำกล้องมาตั้งที่จุด B ส่องไปที่จุด A ตั้งค่าจางองศา  $0^\circ$  แล้วหมุนกล้องตามเข็มนาฬิกา จนอ่านค่าจางองศาราบได้เท่ากับ  $90^\circ$  (แนวเล็งจะตั้งฉากกับ AB) กำหนดจุด C ตามแนวเล็งโดยให้จุด C พ้นจากสิ่งกีดขวาง วัดระยะแล้วย้ายกล้องมาตั้งที่จุด C ส่องกล้องไปที่จุด B ตั้งค่าจางองศา  $0^\circ$  แล้วเบนทำมุมฉากกับแนว CB (แนว CD) กำหนดจุด D ตามแนวเล็งโดยให้ CD พ้นสิ่งกีดขวางแล้ว วัดระยะแล้วย้ายกล้องไปตั้งที่จุด D และจุด E โดยทำเหมือนกับที่ตั้งจุด B และจุด C และให้ระยะ  $DE = BC$  ดังนั้น จุด E ก็จะอยู่ในแนวเส้นตรงเดียวกันกับ AB และเมื่อตั้งกล้องที่ E ส่องไปจุด D แล้วทำมุมเวียนขวา  $90^\circ$  แนวเล็งก็จะต้องเป็นแนวเดียวกับ AB และสามารถต่อได้ถึงจุด F ตามต้องการระยะที่วัดไม่ได้คือ BE ก็จะได้เท่ากับ CD

## 6.2.2 วิธีทำมุมเบี่ยงเบน



รูปที่ 6.5 แสดงการต่อเส้นตรงด้วยวิธีทำมุมเบี่ยงเบน

จากรูป AB เป็นเส้นตรงที่กำหนดให้ ต้องการต่อเส้นตรงนี้ออกไปทางจุด B ถึงจุด E แต่มีอาคาร หรือบึงใหญ่ขวางอยู่ เส้นตรงดังกล่าวก็อาจจะต่อได้โดยใช้วิธีทำมุมเบี่ยงเบน กล่าวคือ ตั้งกล้องที่จุด B ส่องไปที่จุด A กระจกกล้องกลับส่องไปทางตรงข้ามกับ A อ่านค่าจานองศาราบ แล้วเบนแนวเล็งให้พ้นสิ่งกีดขวาง สมมติว่าเป็นมุม  $\alpha$  กำหนดจุด C ตามแนวเล็ง พร้อมวัดระยะ BC ย้ายกล้องมาตั้งที่จุด C ส่องไปยังจุด B กระจกกล้องกลับ อ่านค่าจานองศาราบแล้วเบนกล้องไปในทิศทางตรงข้ามกับที่เบนขณะตั้งกล้องที่ B และมีขนาดเป็น 2 เท่าของมุม  $\alpha$  (ใช้หลักการ Sine's Law) แล้วกำหนดจุด D ตามแนวเล็งโดยให้ระยะ  $DC = CB$  ก็จะได้ว่าจุด D อยู่ในแนวเดียวกันกับ AB จากนั้น ตั้งกล้องที่จุด D ส่องกลับไปที่ C แล้วกระจกกล้องกลับแล้วเบนไปทางเดียวกับครั้งแรก เป็นมุมเท่ากับ  $\alpha$  แนวเล็งก็จะเป็นแนวเส้นตรงที่กำหนดให้ เป็นการเชื่อมเส้นตรงระหว่างจุดใดๆ 2 จุด จากนั้นกระจกกล้องกลับก็จะได้จุด E แนวเส้นตรง ABD และ E จะเป็นแนวเส้นตรงเดียวกัน

การวัดมุมของการวางแนวเส้นตรง ซึ่งจะเป็นพื้นฐานของวิชาการสำรวจเส้นทาง นิยมวัด 2 ชุด ชุดแรกตั้งค่า BS. ที่  $00^{\circ}-00'-00''$  วัดมุมวนซ้าย ชุด 2 ตั้งค่า BS. ที่  $90^{\circ}-00'-00''$  วัดมุมวนซ้ายของผู้ทำการสำรวจ แล้วหาค่ามุมเฉลี่ย ใช้ค่ามุมเฉลี่ยหาค่ามุม  $\Delta$  นำมุม  $\Delta$  ไปใช้คำนวณรายการโค้ง (Curve Data)

**ตัวอย่าง** จากรูปที่ 6.5 กำหนดมุม  $\alpha = 50^{\circ}$  ดังนั้น  $2\alpha = 100^{\circ}$  ระยะ  $BC = CD = 35.50$  ม.  
ต้องการทราบระยะ BD

รายการคำนวณ : มุม BCD หาได้จาก  $180^{\circ} - 2\alpha = 180^{\circ} - 100^{\circ} = 80^{\circ}$

$$\frac{a}{\sin A} = \frac{b}{\sin B} = \frac{c}{\sin C} \quad \therefore \frac{CD}{\sin B} = \frac{BC}{\sin D} = \frac{BD}{\sin C}$$

$$\text{จาก Sine's Law : } BD = \frac{CD}{\sin B} \times \sin C = \frac{35.50}{\sin 50} \times \sin 80 = 45.638$$

$$\text{หรือ : } BD = \frac{BC}{\sin D} \times \sin C = \frac{35.50}{\sin 50} \times \sin 80 = 45.638$$

$\therefore$  ระยะทาง BD = 45.638 เมตร

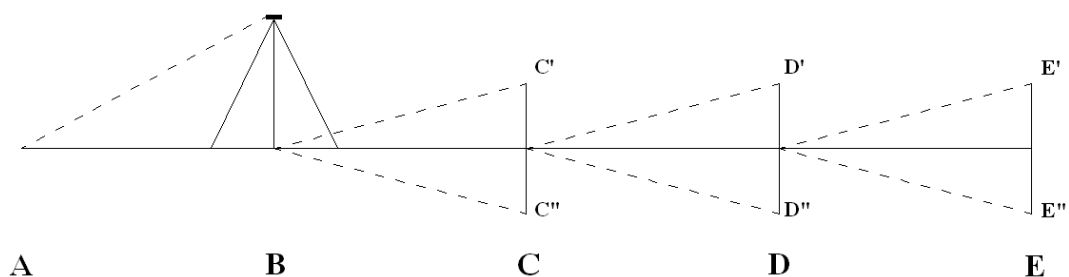
### สรุป

การวางแผนเส้นตรงด้วยกล้องวัดมุม จะเป็นพื้นฐานของการเรียนช่างสำรวจ โดยเฉพาะวิชาการสำรวจเส้นทาง ผู้เรียนจึงต้องมีความสามารถในการใช้กล้องวัดมุมเบื้องต้นเป็นอย่างดี สามารถปฏิบัติงานวางแผนเส้นตรงด้วยวิธีส่องหลัง และการส่องสองหน้า พร้อมทั้งแก้ปัญหาอุปสรรคการวางแผนทาง ด้วยการออกฉาก หรือวิธีทำมุมเบี่ยงเบน

ใบงานที่ 11	
วิชา งานสำรวจ1	หน่วยที่ 6

ชื่อหน่วย การวางแผนเส้นทางตรงด้วยกล้องวัดมุม	สอนครั้งที่ 15 - 17 จำนวนคาบรวม 68																								
ชื่องาน การวางแผนทางเส้นทางตรงด้วยการส่องสองหน้า	จำนวนคาบ 4																								
<p><b>จุดประสงค์</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. สามารถนำวิธีการวางแผนเส้นทางตรงแนวทางไปใช้งานได้ถูกต้อง</li> <li>2. สามารถตรวจสอบความคลาดเคลื่อนของกล้องวัดมุมได้ถูกต้อง</li> </ol> <p><b>เครื่องมือ/อุปกรณ์</b></p> <table border="0" data-bbox="395 757 1125 1086"> <tr> <td>1. กล้องวัดมุม พร้อมขาตั้ง</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>ชุด</td> </tr> <tr> <td>2. เทปวัดระยะ</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>เส้น</td> </tr> <tr> <td>3. ห่วงคะแนน</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>อัน</td> </tr> <tr> <td>4. ค้อน</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>เต้า</td> </tr> <tr> <td>5. ตะปู + ฝาน้ำอัดลม</td> <td>จำนวน</td> <td>10</td> <td>อัน</td> </tr> <tr> <td>6. ร่ม</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>คัน</td> </tr> </table> <p><b>ขั้นตอนการปฏิบัติงาน</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. กำหนดโครงการสำรวจ – ออกแบบแนวทาง อย่างคร่าว ๆ ทั้งจุดเริ่มต้นโครงการ จุดผ่าน และจุดสิ้นสุดโครงการ</li> <li>2. กำหนดจุดเริ่มต้นโครงการ (0+000) ตอกตะปูบนฝาน้ำอัดลมให้แน่นและจมเสมอรระดับดิน วัดระยะไปตามแนวที่เลือกไว้ได้ 50.00 เมตร</li> <li>3. ย้ายกล้องมาตั้งที่ Sta. 0+050 ตั้งค่ามุมราบ 0° ด้วยกล้องหน้าซ้าย จับที่หมายที่ Sta. 0+000 เลือกตำแหน่งที่หมายข้างหน้า วัดระยะได้ 70.00 เมตร จะได้ Sta. 0+120.00 กระจกกล้องกลับเป็นกล้องหน้าขวา วัดระยะให้ได้ เท่าเดิมคือ 70.00 เมตร หากกล้องไม่มีความคลาดเคลื่อนจุดทั้งสองจะทับกัน หากไม่ทับกันก็หาค่าเฉลี่ยตรงกลางเป็นแนวเส้นตรงที่ถูกต้อง</li> <li>4. ย้ายกล้องมาตั้งที่ Sta. 0+120.00 ตั้งค่ามุมราบ 0° ด้วยกล้องหน้าซ้าย จับที่หมายที่ Sta. Sta. 0+050 เลือกตำแหน่งที่หมายข้างหน้า วัดระยะได้ 40.00 เมตร. จะได้ Sta. 0+160 กระจกกล้องกลับเป็นกล้องหน้าขวา วัดระยะให้ได้ เท่าเดิมคือ 40.00 เมตร หากกล้องไม่มีความคลาดเคลื่อนจุดทั้งสองจะทับกัน หากไม่ทับกันก็หาค่าเฉลี่ยตรงกลางเป็นแนวเส้นตรง</li> <li>5. ย้ายกล้องมาตั้งที่ Sta. 0+120.00 ตั้งค่ามุมราบ 0° ด้วยกล้องหน้าซ้าย จับที่หมายที่ Sta. 0+050 เลือกตำแหน่งที่หมายข้างหน้า วัดระยะได้ 40.00 เมตร. จะได้ Sta. 0+160 กระจกกล้องกลับเป็นกล้องหน้าขวา วัดระยะให้ได้เท่าเดิมคือ 40.00 เมตร หากกล้องไม่มีความคลาดเคลื่อนจุด</li> </ol>		1. กล้องวัดมุม พร้อมขาตั้ง	จำนวน	1	ชุด	2. เทปวัดระยะ	จำนวน	1	เส้น	3. ห่วงคะแนน	จำนวน	1	อัน	4. ค้อน	จำนวน	1	เต้า	5. ตะปู + ฝาน้ำอัดลม	จำนวน	10	อัน	6. ร่ม	จำนวน	1	คัน
1. กล้องวัดมุม พร้อมขาตั้ง	จำนวน	1	ชุด																						
2. เทปวัดระยะ	จำนวน	1	เส้น																						
3. ห่วงคะแนน	จำนวน	1	อัน																						
4. ค้อน	จำนวน	1	เต้า																						
5. ตะปู + ฝาน้ำอัดลม	จำนวน	10	อัน																						
6. ร่ม	จำนวน	1	คัน																						

ทั้งสองจะทับกัน หากไม่ทับกันก็หาค่าเฉลี่ยตรงกลางเป็นแนวเส้นตรง



### ข้อควรระวัง

การรังวัดมุม ต้องพิจารณาให้ดีว่า แนวทางเบี่ยงเบนไปทางซ้ายหรือขวา หากแนวทางเบี่ยงเบนไปทางซ้าย หาค่ามุมโดยนำค่ามุมที่รังวัดได้ ไปหักออกจาก 180 องศา หากแนวทางเบี่ยงเบนไปทางขวา หาค่ามุม โดยนำค่ามุม 180 องศา ไปหักออกจากค่ามุมที่รังวัดได้

### ข้อเสนอแนะ

การวางแนวทางควรใช้วิธีแบบสองหน้า หากค่าแตกต่างกันมากควรตรวจสอบและปรับแก้กล้องวัดมุมเสียก่อน

ใบงานที่ 12

วิชา งานสำรวจ1

จำนวนคาบรวม 68

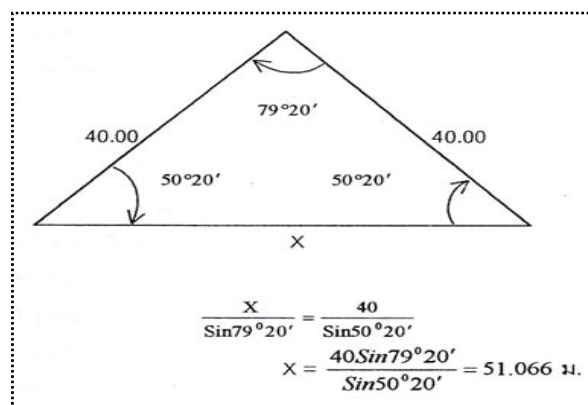


ชื่อหน่วย การวางแผนเส้นตรงด้วยกล้องวัดมุม	หน่วยที่ 6 สอนครั้งที่ 15-17																								
ชื่องาน การแก้อุปสรรคการวางแผนทาง	จำนวนคาบ 4																								
<p><b>จุดประสงค์</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. สามารถแก้อุปสรรคการวางแผนทางตรงโดยวิธีออกมาได้</li> <li>2. สามารถแก้อุปสรรคการวางแผนทางตรงโดยวิธีสร้างสร้างรูปสามเหลี่ยมมุมหน้าจั่วได้</li> </ol> <p><b>เครื่องมือ/อุปกรณ์</b></p> <table border="0" data-bbox="383 806 1117 1164"> <tr> <td>1. กล้องวัดมุม พร้อมขาตั้ง</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>ชุด</td> </tr> <tr> <td>2. เทปวัดระยะ</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>เส้น</td> </tr> <tr> <td>3. ห่วงคะแนน</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>อัน</td> </tr> <tr> <td>4. ค้อน</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>เต้า</td> </tr> <tr> <td>5. ตะปู + ฝาน้ำอัดลม</td> <td>จำนวน</td> <td>10</td> <td>อัน</td> </tr> <tr> <td>6. รม</td> <td>จำนวน</td> <td>1</td> <td>คัน</td> </tr> </table> <p><b>ขั้นตอนการปฏิบัติงาน</b></p> <ol style="list-style-type: none"> <li>1. กำหนดจุดเริ่มต้นโครงการ (0+000) ตอกตะปูบนฝาน้ำอัดลมให้แน่น และจมนเสมอระดับดิน</li> <li>2. ตั้งกล้องที่ Sta. 0+000 ตั้งค่ามุม Azimuth หรือยึดตามแนวถนนเดิม เปิดมุมไปยังแนวใหม่ตามตัวอย่างได้ <math>89^{\circ} 10'</math> เปิดด้วยกล้องอีกหน้าหนึ่ง เหลือความคลาดเคลื่อนจะได้ Sta. 0+100 (งานจริงระยะอาจจะมากกว่านี้) ตอกตะปูบนฝาน้ำอัดลมไว้</li> <li>3. ตั้งค่ามุมราบ <math>0^{\circ}</math> ที่ Sta. 0+100 เปิดมุมไปยังจุดที่เป็นถาวรวัตถุ พร้อมทั้งวัดระยะเพื่อทำการโยงยึด หรือทำหมายพยาน (Reference Point = RP.) จำนวน 3 จุด เพื่อจะได้ค้นหาตำแหน่งเดิมได้ถูกต้อง เมื่อจุดนี้ถูกทำลายหรือสูญหาย</li> <li>4. ย้ายกล้องมาตั้งที่ Sta. 0+100 จับที่หมายที่ Sta. 0+000 กระจกกล้องกลับ วัดระยะ (สมมติไปอีก 100 เมตร) ได้ Sta. 0+200 ตอกตะปูไว้ จากนั้นหมุนกล้องกลับไปจับที่หมาย Sta. 0+000 อีกครั้งหนึ่ง กระจกกล้องกลับ วัดระยะให้ได้เท่าเดิม หากกล้องไม่มีความคลาดเคลื่อนจุดทั้งสองจะทับกัน หากไม่ทับก็หาค่าเฉลี่ยตรงกลางเป็นแนวเส้นตรงที่ถูกต้องเป็น Sta. 0+200</li> <li>5. ย้ายกล้องมาตั้งที่ Sta. 0+200 สมมติว่า ไม่สามารถมองเห็นไปข้างหน้าได้เนื่องจากมีอาคาร</li> </ol>		1. กล้องวัดมุม พร้อมขาตั้ง	จำนวน	1	ชุด	2. เทปวัดระยะ	จำนวน	1	เส้น	3. ห่วงคะแนน	จำนวน	1	อัน	4. ค้อน	จำนวน	1	เต้า	5. ตะปู + ฝาน้ำอัดลม	จำนวน	10	อัน	6. รม	จำนวน	1	คัน
1. กล้องวัดมุม พร้อมขาตั้ง	จำนวน	1	ชุด																						
2. เทปวัดระยะ	จำนวน	1	เส้น																						
3. ห่วงคะแนน	จำนวน	1	อัน																						
4. ค้อน	จำนวน	1	เต้า																						
5. ตะปู + ฝาน้ำอัดลม	จำนวน	10	อัน																						
6. รม	จำนวน	1	คัน																						

หรือป่าบังอยู่ จะแก้ปัญหาโดยการออกฉาก ตั้งค่า  $0^{\circ}$  ไปที่ Sta. 0+100 เปิดมุม  $90^{\circ}$  ออกไปจากแนวทาง (ทางซ้ายหรือขวาก็ได้) วัดระยะตามแนวเส้นฉาก ไปจนกว่าจะพ้นสิ่งกีดขวาง (15.00 เมตร) ตอกตะปูไว้ แล้วย้ายกล้องไปตั้งที่ตะปุนั้น ตั้งค่า  $0^{\circ}$  ไปที่ Sta. 0+200 เปิดมุม  $90^{\circ}$  (หรือ  $270^{\circ}$  มุมตามเข็มนาฬิกา) ระยะความยาวตามแนวจนกว่าจะพ้นสิ่งกีดขวาง (50.00 เมตร) ตอกตะปูไว้ แล้วย้ายกล้องมาตั้ง ตั้งค่า  $0^{\circ}$  ไปยังจุดที่เพิ่งย้ายมา เปิดค่ามุม  $90^{\circ}$  (หรือ  $270^{\circ}$ ) วัดระยะทางให้เท่ากับครั้งแรก (15.00 เมตร) ตอกตะปูไว้ จะได้เป็นรูปสี่เหลี่ยมผืนผ้า ระยะที่วัดไม่ได้ จะเท่ากับด้านยาวของรูปสี่เหลี่ยม (50.00 เมตร)

6. ย้ายกล้องมาตั้งที่จุดสุดท้ายของรูปสี่เหลี่ยม ตั้งค่ามุม  $0^{\circ}$  ไปจุดเดิม เปิดมุม  $90^{\circ}$  ก็จะได้เป็นแนวเส้นตรงออกไป วัดระยะ(สมมติได้ 100.00 เมตร) ตอกตะปูไว้ หลังจากนั้นกลับหน้ากล้องเป็นหน้าขวา จับที่หมวยเดิม แล้วเปิดมุม  $90^{\circ}$  วัดระยะเท่าเดิม จะทับหรือใกล้เคียงกับตะปูที่ตอกไว้ จากนั้นหาค่าเฉลี่ย จะได้เป็น Sta. 0+350

7. ย้ายกล้องมาตั้งที่ Sta. 0.350 สมมติมีอุปสรรคขวางแนวทางอยู่ จะแก้อุปสรรคโดยวิธีออกฉาก อาจไม่สะดวกเนื่องจากพื้นที่จำกัดและคับแคบ ให้แก้ปัญหาโดยวัดมุมเบี่ยงเบน โดยการสร้างสามเหลี่ยมหน้าจั่วขึ้น จับที่หมวยที่ Sta. 0.250 หรือจุดที่เพิ่งย้ายกล้องมา แล้วกระดกกล้องกลับเป็นแนวไปข้างหน้า (แต่ส่องผ่านไปไม่ได้) เปิดมุมเท่ากับมุม  $\alpha$  ( $50^{\circ} 20' 00''$ ) ให้พ้นสิ่งกีดขวาง วัดระยะตามแนวนั้น จนสังเกตเห็นว่าอยู่ประมาณกึ่งกลางอุปสรรคก็พอ (40.00 ม.) ตอกตะปูไว้ ย้ายกล้องมาตั้งจุดที่ตอกตะปู ตั้งค่า  $0^{\circ}$  ที่ Sta. 0.350 กระดกกล้องกลับ แล้วเปิดมุมเป็น  $2\alpha$  ( $100^{\circ} 40' 00''$ ) วัดระยะตามแนวนั้น เท่ากับระยะเดิม (40.00 ม.) ก็จะได้สามเหลี่ยมหน้าจั่วขึ้นหนึ่งรูป คำนวณหาด้านที่ต้องการได้ โดยใช้ Sin' Law



Sta. สุดท้ายของรูปสามเหลี่ยม คือ Sta. 0+350 + 51.066 = 0+401.066

8. ย้ายกล้องมาตั้งที่ Sta. 0 + 401.066 ตั้งค่ามุม  $0^{\circ}$  ที่มุมยอดของสามเหลี่ยม (จุดที่เปิดมุม  $2\alpha$ )

เปิดมุมภายในสามเหลี่ยม เท่ากับ  $90^\circ$  (  $50^\circ 20'$  ) ซึ่งจะเป็นฐานของสามเหลี่ยม ที่ไม่สามารถวัดระยะได้ กระจกกล้องกลับก็จะเป็นแนวเส้นตรงที่ต้องการ วัดระยะตามแนว ตอกตะปูไว้ จับที่หมายี่จุดเดิม ด้วยกล้องหน้าขวา เปิดมุมภายใน (  $50^\circ 20'$  ) กระจกกล้องกลับวัดระยะตามแนวจะทับหรือใกล้เคียงกับตะปูที่ตอกไว้เดิม หากค่าเฉลี่ย ก็จะได้ Sta. ต่อไป (0+451.066)

#### ข้อควรระวัง/ข้อเสนอแนะ

1. เนื่องจากการปฏิบัติงานมีการรั้งวัดมุมฉาก และมุมหักเหต่าง ๆ ต้องระมัดระวังเรื่องมุมภายในและมุมภายนอกให้ดี อาจเกิดข้อผิดพลาดได้
2. หากกล้องหน้าซ้ายและหน้าขวาต่างกันมา ควรคงใช้กล้องและปรับแก้เสียก่อน
3. กำหนดแนวเส้นตรงให้ผ่านสิ่งกีดขวางต่าง ๆ และปรับแก้ให้ครบทั้ง 2 วิธี

#### มอบงาน

ให้นักศึกษาวางแนวเส้นตรงด้วยวิธีการส่องสองหน้า โดยจะต้องสิ่งกีดขวางไม่ต่ำกว่า 2 ครั้ง และแก้อุปสรรคโดยวิธีออกจากและ สามเหลี่ยมหน้าจั่ว

#### การประเมินผล

1. ประเมินผลจากการปฏิบัติงานสนาม
2. ประเมินจากผลงานและสมุดสนาม

ใบผลการปฏิบัติงาน	
วิชา งานสำรวจ 1	ใบงานที่ 10 , 11 , 12



ใบประเมินผล						
เรื่อง การแก้อุปสรรคการวางแนวทาง			จำนวน 4 คาบ			
ชื่อผู้เรียน .....			ระดับคะแนน			
ชั้น ..... กลุ่ม .....			รวม			
รายการ			4	3	2	1
1. การตรงต่อเวลา						
2. การแต่งกาย						
3. การเตรียมเครื่องมือ วัสดุ และอุปกรณ์						
4. การตั้งกล้องวัดมุม						
5. การใช้กล้องวัดมุม						
6. การออกนอก						
7. การเปิดมุมสามเหลี่ยม						
8. การใช้กฎ Sin's Law						
9. ความสะอาดในการปฏิบัติงาน						
10. ตรวจ เก็บ และการทำความสะอาดเครื่องมือหลังการปฏิบัติงาน						
เวลาปฏิบัติงาน เริ่ม.....น. สิ้นสุด.....น. รวม.....นาที			ได้คะแนน( 10 )			
รวมคะแนน						
ลงชื่อ.....(ผู้ประเมิน)						

## แบบฝึกหัดหน่วยที่ 6

ตอนที่ 1 เรื่องการวางแผนเส้นตรงด้วยกล่องวัดมุม

จงเลือกคำตอบที่ถูกต้องที่สุด

1. การวางแผนเส้นตรงด้วยกล่องวัดมุมใช้ในงานชนิดใด
  - ก. ทำแผนที่ภูมิประเทศ
  - ข. ทำแผนที่ดินร่วน
  - ค. สำรวจทำระดับ
  - ง. สำรวจเพื่อออกแบบ
2. การวางแผนเส้นตรงด้วยกล่องวัดมุมคือ
  - ก. วางแนวถนนรางรถไฟ สายส่งไฟฟ้า
  - ข. วางแนวแปลงที่ดิน
  - ค. วางแนวบริเวณก่อสร้าง
  - ง. วางแนวโครงการใหญ่ ๆ เท่านั้น
3. วิธีส่องหน้าเส้นตรง AB ไปยังจุดคือ
  - ก. ตั้งกล่องจุด A ส่องไปจุด B บิดควงบังคับแล้วส่องไปยังจุด C
  - ข. ตั้งกล่องจุด A ส่องไปจุด B บิดควงบังคับกระดกกล่องกลับส่องจุด C
  - ค. ตั้งกล่องจุด B ส่องไปจุด A บิดควงบังคับกระดกกล่องกลับส่องจุด C
  - ง. ตั้งกล่องจุด B ส่องไปจุด A หมุนกล่องไปยังจุด C
4. วิธีส่องหลังเส้นตรง AB ไปยังจุด C
  - ก. ตั้งกล่องจุด A ส่องไปจุด B บิดควงบังคับแล้วส่องไปยังจุด C
  - ข. ตั้งกล่องจุด A ส่องไปจุด B บิดควงบังคับกระดกกล่องกลับส่องจุด C
  - ค. ตั้งกล่องจุด B ส่องไปจุด A บิดควงบังคับกระดกกล่องกลับส่องจุด C
  - ง. ตั้งกล่องจุด B ส่องไปจุด A หมุนกล่องไปยังจุด C
5. วิธีส่องสองหน้าคือ
  - ก. ส่องกล่องหน้าซ้าย
  - ข. กล่องหน้าขวา
  - ค. ส่องกล่องทั้งหน้าซ้ายและขวา
  - ง. ใช้กล่องส่องสองตัว
6. ถ้ากล่องหน้าซ้ายและหน้าขวาไม่ทับจุดเดียวกันเลยระยะแล้วข้อที่ถูกคือ
  - ก. ระยะ 100 เมตร ห่างกันไม่เกิน 3 ซม.
  - ข. ระยะ 200 เมตร ห่างกันไม่เกิน 3 ซม.
  - ค. ระยะ 300 เมตร ห่างกันไม่เกิน 3 ซม.
  - ง. ระยะ 400 เมตร ห่างกันไม่เกิน 3 ซม.

7. การวางแผนที่ต้องการความละเอียดสูงคือ

ก. วิธีสองหน้า

ข. วิธีสองหลัง

ค. วิธีสองสองหน้า

ง. วิธีสองโดยตรง

8. เมื่อการต่อเส้นตรงมีอุปสรรควิธีที่ถูกต้องคือ

ก. ย้ายจุดต่อแนวใหม่

ข. ทบสิ่งกีดขวาง

ค. หลีกเลี่ยงสามเหลี่ยม

ง. หลีกเลี่ยงออกนอก

9. การทำมุมเบี่ยงเบนแก้อุปสรรคกีดขวางใช้หลักการใด

ก. หลักการ *Sin's Law*

ข. หลีกเลี่ยงสามเหลี่ยมด้านเท่า

ค. หลีกเลี่ยงสามเหลี่ยม

ง. หลีกเลี่ยงออกนอก

10. การวางแผนเส้นตรงนิยมใช้กล้องชนิดใด

ก. กล้องระดับ

ข. กล้องวัดมุม

ค. กล้องเข็มทิศ

ง. กล้องส่องทางไกล

ตอนที่ 2 เรื่องการวางแผนเส้นตรงด้วยกล้องวัดมุม

จงตอบคำถามที่ถูกต้องที่สุด

1. ให้อธิบายการวางแผนเส้นตรงด้วยวิธีสองหน้า พร้อมเขียนรูปประกอบ

---

---

---

2. ให้อธิบายการวางแผนเส้นตรงด้วยวิธีสองหลัง พร้อมเขียนรูปประกอบ

---

---

---

3. ให้อธิบายการวางแผนเส้นตรงด้วยวิธีสองสองหน้า พร้อมเขียนรูปประกอบ

---

---

---



4. หากการวางแผนเส้นตรงเจออุปสรรควางแผนจะแก้ไขโดยวิธีใด

---

---

---

5. เครื่องมือที่ใช้ในการวางแผนเส้นตรงประกอบด้วยอะไรบ้าง บอกให้ละเอียด

---

---

---

### บรรณานุกรม

- เจิมศักดิ์ หัวเพชร. วิชาการสำรวจ. กรุงเทพฯ : อักษรประเสริฐ, 2525.
- เจิมศักดิ์ หัวเพชร. วิชาการสำรวจ. กรุงเทพฯ : อักษรประเสริฐ, 2531
- ดิลก ศรีนาวิน, ผศ. การสำรวจพื้นฐาน. ขอนแก่น : มหาวิทยาลัยขอนแก่น, 2537.
- ยรรยง ทรัพย์สุขอำนวย. การสำรวจ. กรุงเทพฯ : ไทยแลนด์การพิมพ์, 2524
- ยรรยง ทรัพย์สุขอำนวย. การสำรวจเพื่อการก่อสร้าง. กรุงเทพฯ : ไทยแลนด์การพิมพ์, 2534.
- ยรรยง ทรัพย์สุขอำนวย. วิศวกรรมสำรวจ 1. กรุงเทพฯ : 2550.
- วัชรินทร์ วิทยกุล. การสำรวจเพื่อการก่อสร้าง. กรุงเทพฯ : ฟิสิกส์เซ็นเตอร์การพิมพ์, 2527.
- อนันต์ สันตยากร. การสำรวจ. กรุงเทพฯ : สำนักพิมพ์ศูนย์ส่งเสริมวิชาการ, ม.ป.ป.

